

LA ROBÓTICA
INTEGRANTES:
LISMARA QUINTERO
ROSIBETH SMITH
MIGDALIA QUINTERO
MATILDE SANTO
SILVERIO TOMAS

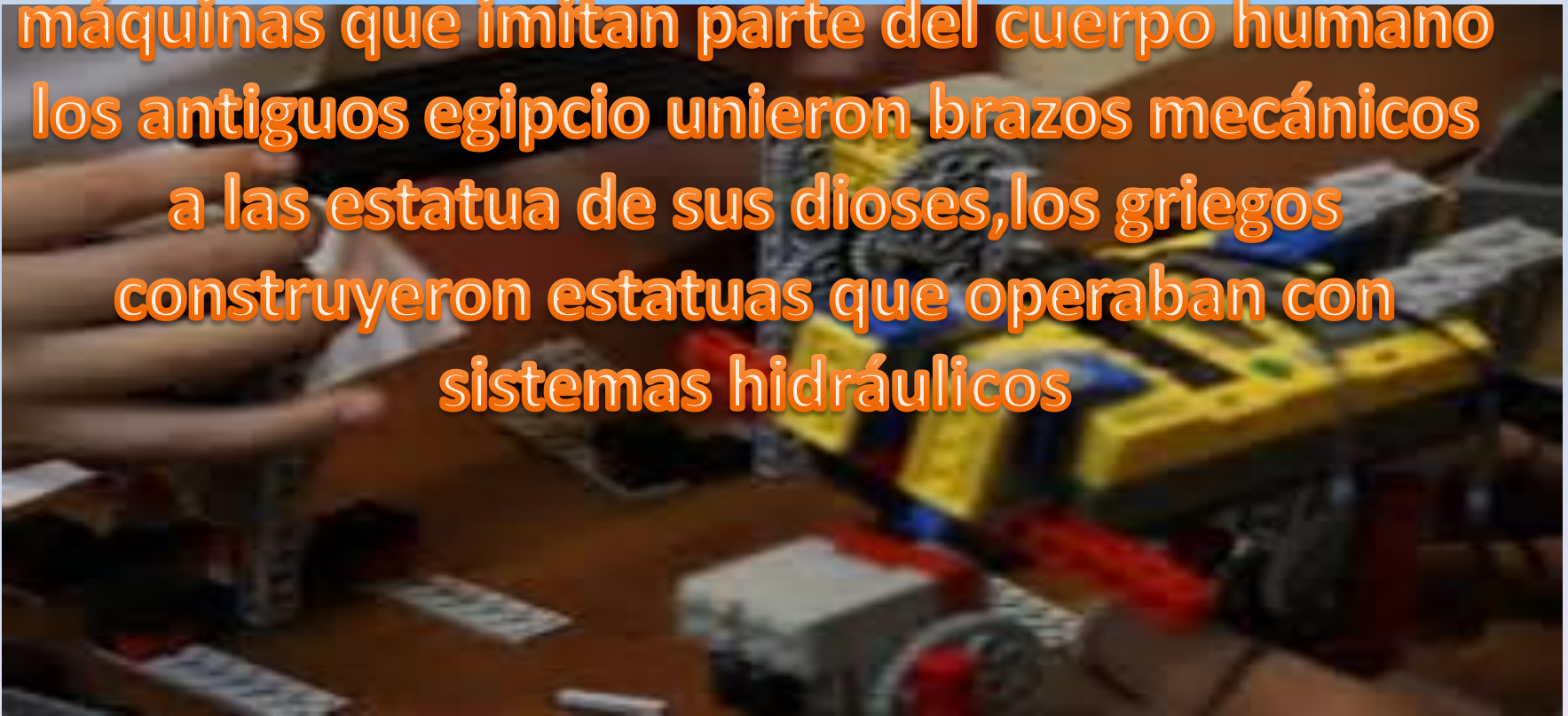
grupo 11 D

PRESENTADO A : JOSE SANTO
REPÚBLICA DE PANAMÁ
MINISTERIO DE EDUCACIÓN
I.P.T EL SILENCIO

INTRODUCCIÓN

historia de la robótica

por siglos, el ser humano ha construido máquinas que imitan parte del cuerpo humano. Los antiguos egipcios unieron brazos mecánicos a las estatuas de sus dioses, los griegos construyeron estatuas que operaban con sistemas hidráulicos.



Historia de la Robótica

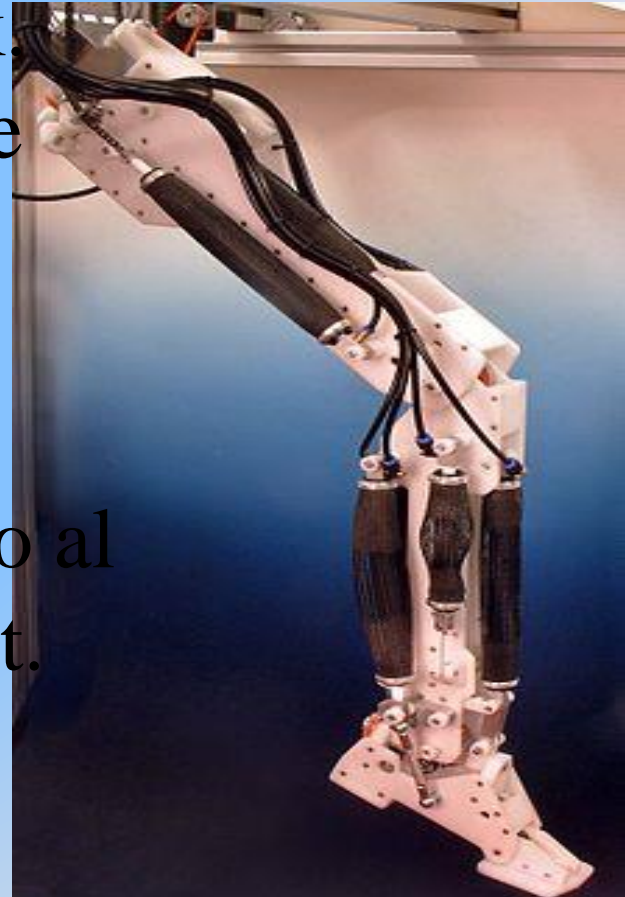


robótica

automação
controle
instrumentação



La palabra robot se utilizó por primera vez en 1920 en una obra llamada "Los Robots Universales de Rossum", escrita por el dramaturgo checo Karel Capek. Su trama trataba sobre un hombre que fabricó un robot y luego este último mata al hombre. La palabra checa 'robota' significa servidumbre o trabajado forzado, y cuando se tradujo al inglés se convirtió en el término robot.



El inicio de la robótica actual puede fijarse en la industria textil del siglo XVIII, cuando Joseph Jacquard inventa en 1801 una máquina textil programable mediante tarjetas perforadas. Luego, la Revolución Industrial impulsó el desarrollo de estos agentes mecánicos. Además de esto, durante los siglos XVII y XVIII en Europa fueron construidos muñecos mecánicos muy ingeniosos que tenían algunas características de robots., Henri Maillardert construyó una muñeca mecánica que era capaz de hacer dibujos.



"Tres Leyes de la Robótica"

1. Un robot no puede actuar contra un ser humano o, mediante la inacción, que un ser humano sufra daños.

2. Un robot debe de obedecer las ordenes dadas por los seres humanos, salvo que estén en conflictos con la primera ley.

3. Un robot debe proteger su propia existencia, a no ser que esté en conflicto con las dos primeras leyes.



Fecha	Importancia	Nombre del robot	Inventor
Siglo I a. C. y antes	Descripciones de más de 100 máquinas y autómatas, incluyendo un artefacto con fuego, un órgano de viento, una máquina operada mediante una moneda, una máquina de vapor, en <i>Pneumatica</i> y <i>Autómata</i> de Herón de Alejandría	Autómata	Ctesibio de Alejandría, Filón de Bizancio, Herón de Alexandria, y otros
1961	Se instala el primer robot industrial	Unimate	George Devol
1963	Primer robot "palletizing" ⁷		
1973	Primer robot con seis ejes electromecánicos	Famulus	KUKA Robot Group
1975	Brazo manipulador programable universal, un producto de Unimation	PUMA	Victor Scheinman

739143 TETRIX™ Base Set Element Survey

PIEZAS UTILIZADAS PARA UN ROBOT



Unión Servo Roscada

Esta placa en forma de U es la misma que se utiliza en la construcción del esqueleto del robot Robonova1. Los taladros frontales incluyen una rosca para facilitar el montaje de las otras piezas. La pieza encaja en los



Unión Chasis

Pletina de sujeción del robot Robonova 1. Esta pletina se utiliza para sujetar el chasis a la altura del hombro por la parte interior.



Soporte de Aluminio para Sensor

Soporte de aluminio negro especialmente diseñado para la sujeción de los sensores de distancia por ultrasonidos como el SRF04, SRF05 y SRF08 en un servo motor.



SOPORTE EJE POSTERIOR PARA SERVO

Juego de 2 piezas de plástico que se pegan en la parte posterior de los servomotores creando una prolongación del eje de rotación del servo.



Eje Ficticio para Servo Motor

Juego de 2 piezas de plástico que se pegan en la parte posterior de los servomotores creando una prolongación del eje de rotación del servo.



soporte ServoBlock para Servos Hitec

Servo Blocks es una estructura de aluminio resistente y ligera que se coloca en los servos Hitec y permite crear piezas y chasis con movimiento de una forma realmente sencilla.



soporte para Motores DC en Aluminio

Soporte de aluminio recto pensado para sujetar cualquier motor de corriente continua 12V de nuestro catálogo. Este soporte universal está fabricado en aluminio y tiene un grosor de sólo 5mm.



NEXO DE ROBÓTICA



CONCLUSIÓN

LA ROBÓTICA ES LA RAMA DE LA TECNOLOGÍA QUE SE DEDICA AL DISEÑO, CONSTRUCCION OPERACIÓN, DISPOSICIÓN ESTRUCTURAL, MANUFACTURA Y ESPLICACIÓN DEL ROBOT LA ROBÓTICA COMBINA DIVERSAS DISCIPLINA COMO LOS SON:LA MECÁNICA, LA INFORMÁTICA, ETC... EL TÉRMINO ROBOT SE POPULARIZO CON EL ÉXITO DE LA OBRA R.U.R ESCRITA POR KAREL CAPEK EN 1920.

